

SE100 开发使用手册

具体手册可以查看<< u-blox8-M8_ReceiverDescrProtSpec.pdf >>

所有相关资料可在这里下载

<https://www.u-blox.com/en/product/ubx-m8030-series#tab-document-resources>

你可以查看飞控上使用 UBLOX 的例程，链接如下：

https://github.com/ArduPilot/ardupilot/blob/master/libraries/AP_GPS/AP_GPS_UBLOX.cpp

或者查看 GPS_UBLOX.cpp, GPS_UBLOX.h 文件

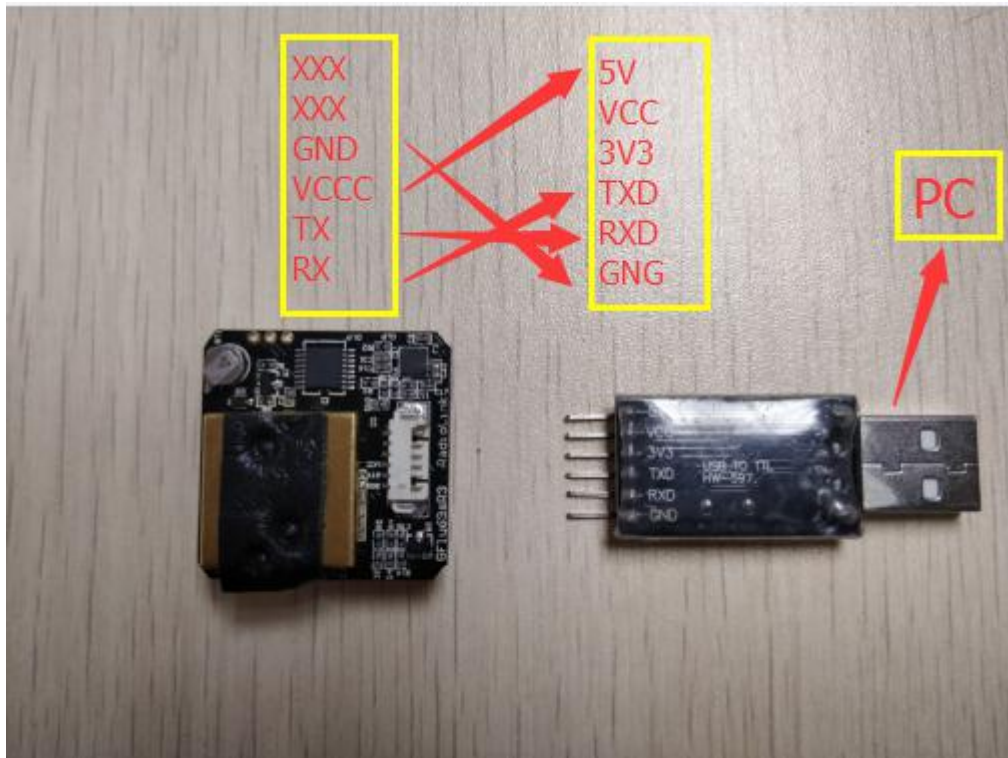
SE100 配置

重要提示：

由于 SE100 没有 flash 存储芯片，断电只能保存 3 个小时，不能永久保留参数，3 个小时后会还原成默认的参数，波特率默认是 9600

SE100 连接电脑，连接方式如下：

用一个 USB 转 TTL 串口模块，一端连接 GPS，一端连接 PC 电脑端，如下图所示：



USB 转 TTL 串口模块驱动需要自己安装

安装 u-center 软件

运行 u-center_8.29.exe 软件

使用 SE100 调试

查看 u-center_UserGuide 手册

相关的调试链接如下：

<https://diydrones.com/profiles/blogs/tutorial-programming-your>

<https://www.youtube.com/watch?v=EIXrffXuH-I>